

# Teorema de Gabriel para representações de quivers

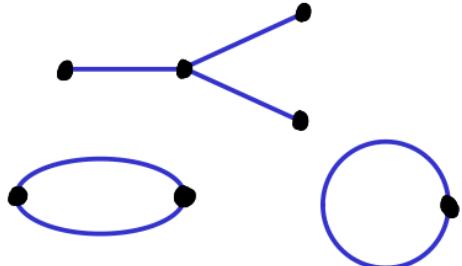
Adriana Mayumi Shiguihara

# Definições

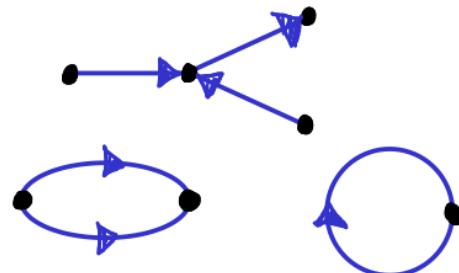
Um quiver ou uma aljava é um grafo orientado.



grafos



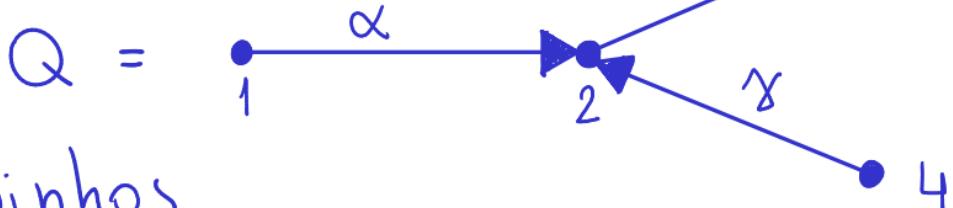
grafos orientados



Consideraremos conexo.

Fixaremos corpo alg. fechado  $K$ .

## Definições



Caminhos

$$\mathcal{B} = \{e_1, e_2, e_3, e_4, \alpha, \beta, \gamma, \alpha\beta, \gamma\beta\}$$

base do K-e.v.  $KQ$

multiplicação = concatenação (ou  $\circ$ )

$$\alpha \cdot \beta = \alpha\beta, \quad e_1 \cdot \alpha = \alpha, \quad \alpha \cdot \gamma = 0$$

$KQ =$  álgebra de caminhos de  $Q$

## Definições

Definições

quiver  $Q = (Q_0, Q_1, s, t)$

↑ "source"      ↑ "target"

vértices      arestas

$s, t : \tilde{são} \text{ funções } Q_1 \rightarrow Q_0$ .



grafo subjacente de  $Q$ :  $\Gamma(Q)$

$$\Gamma(Q) = \begin{array}{c} 1 \quad 2 \quad 3 \\ \bullet - \bullet - \bullet \end{array}$$

# Definições

representação  $V$  de  $Q$ :

★ vértice  $i \rightsquigarrow K\text{-espaço vetorial } V_i$   
(consideraremos dimensão finita)

★ aresta  $\alpha \rightsquigarrow \text{transformação linear}$

$$V_\alpha : V_{s(\alpha)} \longrightarrow V_{t(\alpha)}$$

---

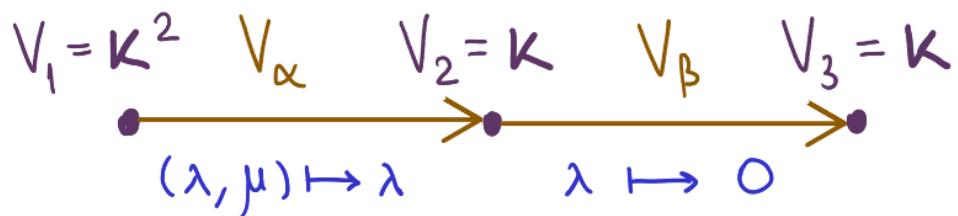
vetor dimensão de  $V$ :  $V = 0$  se

$$d(V) := (\dim V_i)_{i \in Q_0} \quad d(V) = 0$$

## Definições



Uma representação  $V$  de  $Q$ :



$$d(V) = (2, 1, 1)$$

# Definições

$V, W$  representações de  $Q$

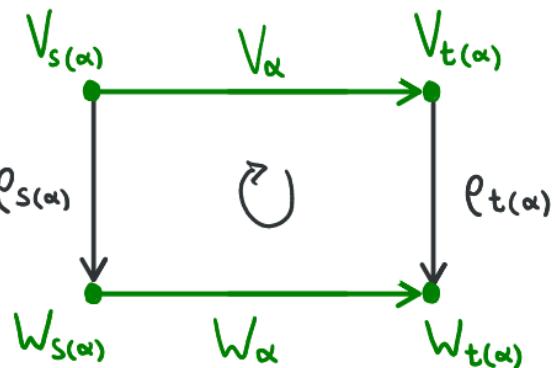
Um **morfismo de representações**

$\rho: V \rightarrow W$  é uma coleção  $\rho = (\rho_i)_{i \in Q_0}$  tq

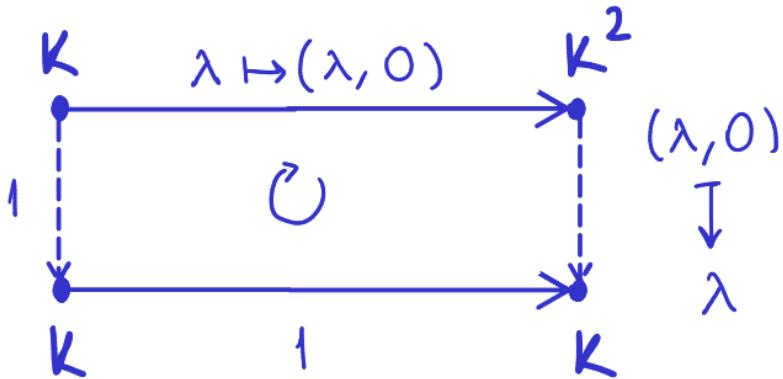
★  $\rho_i: V_i \rightarrow W_i$  linear  $\forall$  vértice  $i$

★  $\forall$  aresta  $\alpha$ ,

$$\rho_{t(\alpha)} V_\alpha = W_\alpha \rho_{s(\alpha)}$$



## Definições



---

$\ell$  é **isomorfismo** se todos os  
e $i$  o sã $o$ . (notação:  $V \cong W$ )

## Definições

$\text{rep}_\mathbb{K} Q$  = categoria das representações  
de  $Q$  (dim. finita)

$\mathbb{K}Q\text{-mod}$  = categoria dos  
 $\mathbb{K}Q$ -módulos f.g.

São equivalentes.

## Definições

soma direta  $V \oplus W$  de  $V, W \in \text{rep } Q$ :

★ vértice  $i \rightsquigarrow (V \oplus W)_i := V_i \oplus W_i$

★ aresta  $\alpha \rightsquigarrow (V \oplus W)_{\alpha}$  def. por

$$(V \oplus W)_{s(\alpha)} \longrightarrow (V \oplus W)_{t(\alpha)}$$

$$(v, w) \longmapsto (V_{\alpha}(v), W_{\alpha}(w))$$

$$\begin{bmatrix} V_{\alpha} & O \\ O & W_{\alpha} \end{bmatrix}$$

## Definições

$V \in \text{rep } Q$  é indecomponível se

$\nexists V', V'' \in \text{rep } Q$  não nulas tq

$$V \cong V' \oplus V'',$$

representações indecomponíveis de  $\bullet \longrightarrow \bullet$ :



$$\lambda \in K \setminus \{0\}$$



## Teorema de Krull - Schmidt

VE rep Q se decompõe de forma  
única como soma direta de  
representações indecomponíveis de Q.

## Teorema de Krull - Schmidt

\*  $\exists V^{(1)}, \dots, V^{(r)} \in \text{rep } Q$  indec. tq

$$V \cong V^{(1)} \oplus V^{(2)} \oplus \dots \oplus V^{(r)}$$

\* Sejam  $W^{(1)}, \dots, W^{(s)} \in \text{rep } Q$

indec. tq  $V \cong W^{(1)} \oplus \dots \oplus W^{(s)}$

$$\Rightarrow r = s, \quad V^{(j)} \cong W^{(j)} \quad \forall j$$

(possivelmente reordenando os  $W^{(j)}$ )

## Mais definições

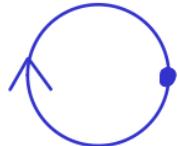
$Q$  é de tipo finito se o  
# de representações indecomponíveis  
de  $Q$  (a menos de isomorfismo)  
é finito.



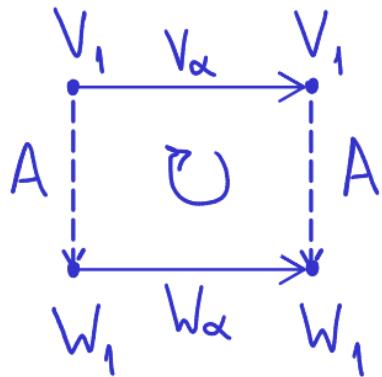
tem tipo finito



## Mais definições



não tem tipo finito!



$$V \cong W \Leftrightarrow \exists \text{ iso. } A \text{ tq}$$

$$V_\alpha = A^{-1} W_\alpha A$$

classes de indecomponíveis  
correspondem aos  
blocos de Jordan

↗

$$\begin{bmatrix} \lambda & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \lambda \end{bmatrix} \quad \lambda \in K \setminus \{0\}$$

## Mais definições

forma de Tits de  $Q$  :

$$q_Q : \mathbb{Z}^{Q_0} \longrightarrow \mathbb{Z}$$

Se  $x = (x_i)_{i \in Q_0} \in \mathbb{Z}^{Q_0}$ ,

$$q_Q(x) := \sum_{i \in Q_0} x_i^2 - \sum_{\alpha \in Q_1} x_{s(\alpha)} x_{t(\alpha)}$$

## Mais definições

$$q_Q(x) := \sum_{i \in Q_0} x_i^2 - \sum_{\alpha \in Q_1} x_{s(\alpha)} x_{t(\alpha)}$$



$$q_Q(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - \underbrace{x_1 \cdot x_2}_{\alpha} - \underbrace{x_3 \cdot x_2}_{\beta}$$

## Mais definições

grafos de Dynkin de  
tipos A, D, E :

$A_n, n \geq 1$



.....

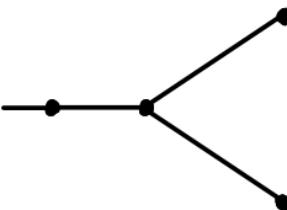


# de vértices

$D_n, n \geq 4$

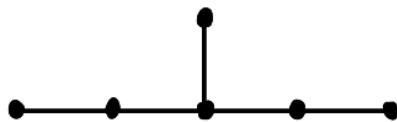


.....

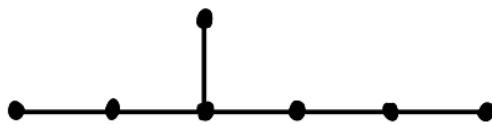


## Mais definições

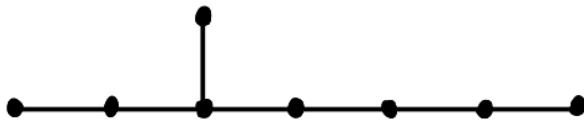
$E_6$



$E_7$



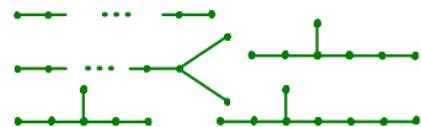
$E_8$



## Teorema de Gabriel

$Q$  quiver conexo. São equivalentes:

(1)  $Q$  é de tipo finito.



(2)  $\Gamma(Q)$  é grafo de Dynkin.

(3)  $q_Q$  é positiva definida.

$x \in \mathbb{Z}^{Q_0}, x \neq 0 \Rightarrow q_Q(x) > 0$

# Geometria Algébrica

espaço afim

$$\mathbb{A}_K^n := \underbrace{K \times \dots \times K}_{n \text{ vezes}}$$

- ★ variedades algébricas, morfismos
- ★ dimensão

matrizes  $m \times n$ :  $M_{m \times n}(K) = \mathbb{A}^{m \cdot n}$

||

transformações lineares  $K^n \longrightarrow K^m$

# Geometria Algébrica

grupo algébrico : grupo + variedade  
(+ algumas condições)

ação de grupos  
algébricos :

ação de grupos de um  
grupo alg. sobre variedade  
+ morfismo

Se  $G$  age sobre a variedade  $X$  por uma  
ação de grupos algébricos e  $x \in X$ , então

$$\dim G = \dim G \cdot x + \dim G_x$$

$$\{g \cdot x : g \in G\} \quad \{g : g \cdot x = x\}$$

## Espaço de representações

Fixemos vetor dimensão  $v = (v_i)_{i \in Q}$ .  
representação  $x$  com  $d(x) = v$

★ Vértice  $i \rightsquigarrow x_i := k^{v_i}$

★ aresta  $\alpha \rightsquigarrow x_\alpha \in M_{V_{t(\alpha)} \times V_{s(\alpha)}}(k)$

espaço de representações de dimensão  $v$

$$R(v) := \prod_{\alpha \in Q_1} M_{V_{t(\alpha)} \times V_{s(\alpha)}}(k)$$

# Espaços de representações

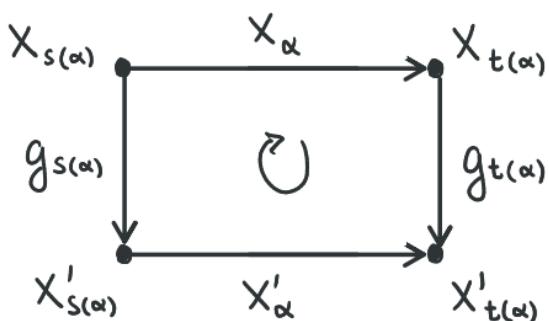
isomorfismos de  $K$ -e.v. de dim.  $n = GL_n(K)$

$x, x' \in R(v).$

$GL_{v_i}(K)$

↓

$x \cong x' \iff \exists g = (g_i)_{i \in Q_0} \text{ tq}$



$$x_\alpha = g_{t(\alpha)} x'_\alpha g_{s(\alpha)}^{-1}$$

$\forall \alpha.$

# Espaços de representações

$$GL(v) := \prod_{i \in Q_0} GL_{v_i}(k)$$

grupo alg. de dimensão  $\sum_{i \in Q_0} v_i^2$

ação de gr. alg. de  $GL(v)$  sobre  $R(v)$ :

$$g \cdot x := (g_{t(\alpha)} x_\alpha g_{s(\alpha)}^{-1})_{\alpha \in Q_1}$$

$$(g_i)_{i \in Q_0}$$

Tipo finito  $\Rightarrow q_Q$  positiva definida

classes das rep. de dimensão  $v$   $\longleftrightarrow$  1:1 órbitas  $GL(v) \cdot x$

tipo finito  $\Rightarrow$  # de órbitas finito

$\Rightarrow \exists x \in R(v)$  tq  $\dim(GL(v) \cdot x) = \dim R(v)$

||

$$R(v) = \prod_{\alpha \in Q} M_{V_{t(\alpha)} \times V_{s(\alpha)}}(\mathbb{K}) \sum_{\alpha \in Q_1} V_{t(\alpha)} V_{s(\alpha)}$$

Tipo finito  $\Rightarrow q_Q$  positiva definida

$$\begin{aligned}q_Q(v) &= \sum_{i \in Q_0} v_i^2 - \sum_{\alpha \in Q_1} v_{t(\alpha)} v_{s(\alpha)} \\&= \dim GL(v) - \dim (GL(v)_x) \\&= \dim GL(v)_x \geq 1.\end{aligned}$$

$$\{(\lambda \text{Id}_{v_i})_{i \in Q_0}, \lambda \in \mathbb{K} \setminus \{0\}\} \subseteq GL(v)_x$$



Obrigada !

$\Gamma(Q)$  Dynkin  $\Rightarrow$  tipo finito

raízes de  $Q$ : elementos  $\alpha \in \mathbb{Z}^Q$   
 tq  $q_Q(\alpha) = 1$ .

$$\begin{array}{ccc} \text{isoclasses de rep.} & \xleftarrow{1:1} & \text{raízes positivas} \\ \text{indecomp. de } Q & & \text{de } Q \end{array}$$

# de raízes é finito  $\Rightarrow$   $Q$  tem tipo finito.

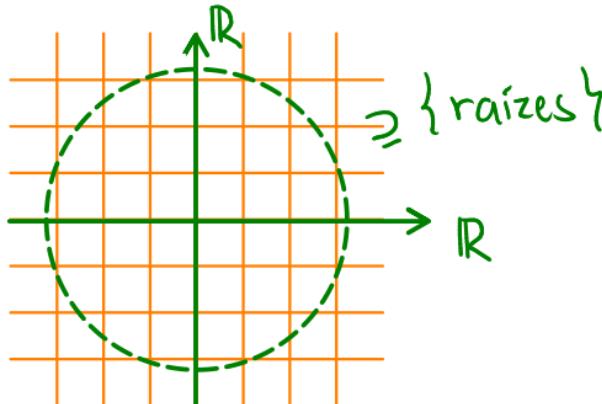
$\Gamma(Q)$  Dynkin  $\Rightarrow$  tipo finito

$$q_Q: \mathbb{R}^{Q_0} \longrightarrow \mathbb{R}$$

finito 

$\|x\|_Q := \sqrt{q_Q(x)}$  é norma em  $\mathbb{R}^{Q_0}$ .

$\|\cdot\|_Q$  equivale à norma eucliana



Obrigada !